

! 本製品は個別対応品のため納期および価格を当社営業に確認願います。

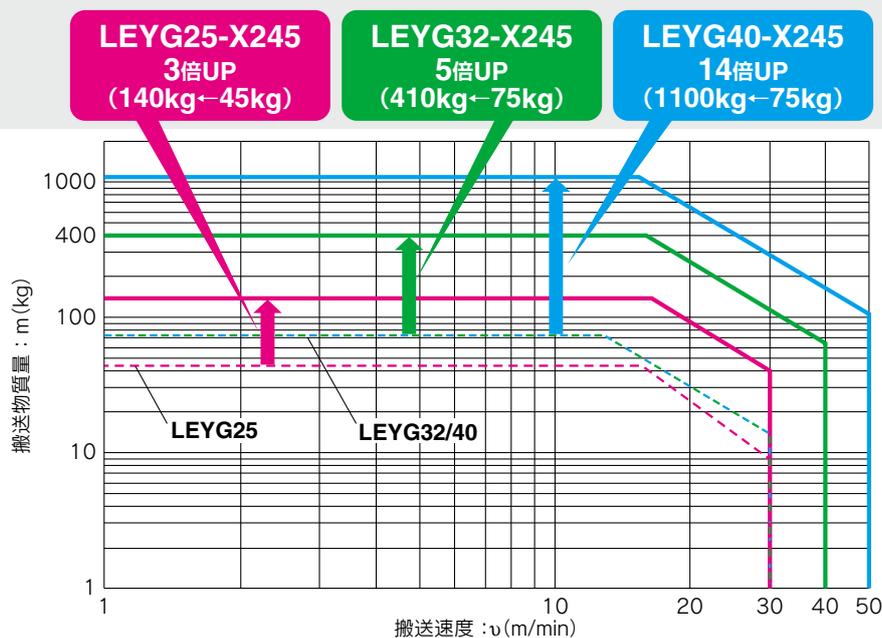
特定開発品情報

Point to Group  
**P.G. information**

# 電動アクチュエータ ガイド付ロッドタイプ LEYG-X245

特長

- ガイド付薄形シリンダ(MGPM Series)のユニットを採用
- ストップとしての性能向上



ストップとして使用する際の使用範囲

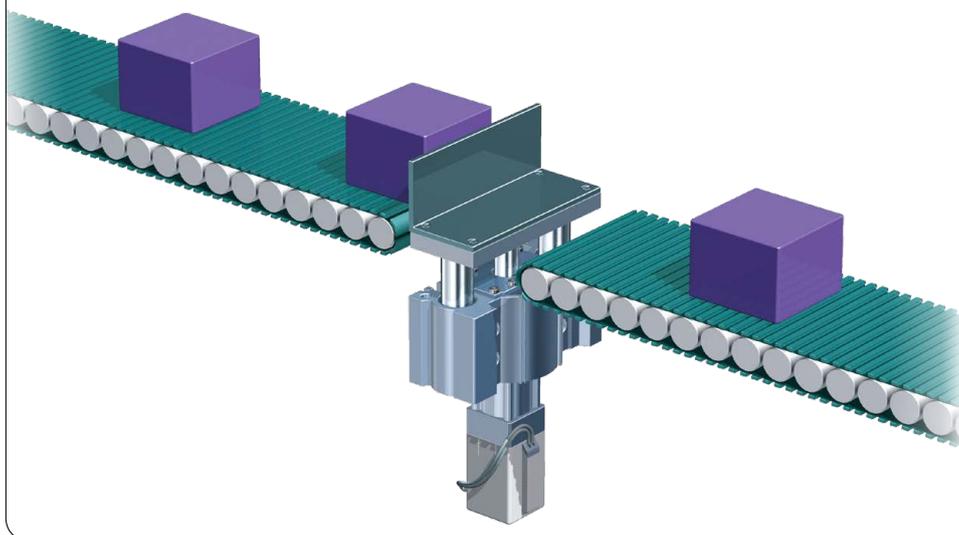


サイズ: 25, 32, 40  
ストローク: 30, 50mm\*

※使用可能ストローク領域  
50mm以下

## 用途例

搬送物が「重い」・「速い」アプリケーションに最適です。



⚠ 注意

製品を安全にご使用いただくために、使用前には必ず当社Best Pneumatics (総合カタログ)『安全上のご注意』の内容をよく読み、理解してからご使用ください。

SMC株式会社 本社 / 〒101-0021 東京都千代田区外神田4-14-1 秋葉原UDX 15F <http://www.smcworld.com>

©2018 SMC Corporation All Rights Reserved

**SMC**

SP172X-016J  
P: WP

型式表示方法

LEYG **32** MDC - **30** **C** - **S1**    - X245

① ② ③ ④ ⑤

① サイズ

25
32
40

② ストローク

30	30mm
50	50mm

④ アクチュエータケーブル種類・長さ

無記号	ケーブルなし
S1	標準ケーブル 1.5m
S3	標準ケーブル 3m
S5	標準ケーブル 5m
R1	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 1.5m
R3	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 3m
R5	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 5m
R8	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 8m <sup>※1</sup>
RA	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 10m <sup>※1</sup>
RB	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 15m <sup>※1</sup>
RC	ロボットケーブル(耐屈曲ケーブル) 20m <sup>※1</sup>

※1 受注生産品(ロボットケーブルのみ対応)  
※2 標準ケーブルは固定部で使用してください。  
可動部で使用する場合はロボットケーブルを選定ください。

⑤ コントローラ/ドライバ種類<sup>※1</sup>

無記号	コントローラ/ドライバなし	
6N	LECP6	NPN
6P	(ステップデータ入力タイプ)	PNP
1N	LECP1	NPN
1P	(プログラムレスタイプ)	PNP
MJ	LECPMJ <sup>※2</sup>	—
	(CC-Link直接入力タイプ)	
AN	LECPA <sup>※3</sup>	NPN
AP	(パルス入力タイプ)	PNP

※1 コントローラ/ドライバ詳細および対応モータにつきましてはホームページWEBカタログをご参照ください。  
※2 CEに対応しておりません。  
※3 パルス列信号がオープンコレクタのときは、電流制限抵抗(LEC-PA-R-□)を別途手配願います。(ホームページWEBカタログ参照)

③ モータオプション

C	カバー付
W	ロック・カバー付

仕様

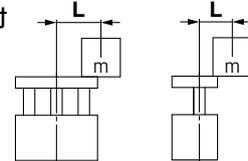
型式		LEYG25MDC-X245	LEYG32MDC-X245	LEYG40MDC-X245	
ストローク[mm]		30, 50			
可搬質量 [kg] <sup>※1</sup>	水平	LECP6 (3000[mm/s <sup>2</sup> ])	60	60	80
		LECP1 (2000[mm/s <sup>2</sup> ])	70	80	90
	垂直 <sup>※2</sup>	LECPMJ (3000[mm/s <sup>2</sup> ])	30	40	60
		LECPA (2000[mm/s <sup>2</sup> ])	50	60	—
アクチュエータ仕様					
押当て推力[N]		232~452	296~707	562~1058	
速度 [mm/s]	LECP6/LECP1/LECPMJ	5~125	6~150	6~175	
	LECPA	5~125	6~125	6~75	
最大加減速度[mm/s <sup>2</sup> ]		3000			
押当て速度[mm/s]		35以下	30以下	30以下	
繰返し位置決め精度[mm]		±0.02			
ロスモーション[mm]		0.15以下			
ねじリード[mm]		3	4	4	
耐衝撃/耐振動[m/s <sup>2</sup> ]		50/20			
駆動方式		ボールねじ			
ガイド方式		すべり軸受			
使用温度範囲[°C]		5~40			
使用湿度範囲[%RH]		90以下 (結露なきこと)			
モータサイズ		□42	□56.4	□56.4	
モータ種類		ステップモータ (サーボDC24V)			
エンコーダ		インクリメンタル A/B相 (800パルス/回転)			
定格電圧[V]		DC24±10%			
消費電力[W]		40	50	50	
運転待機電力[W]		15	48	48	
瞬時最大電力[W]		48	104	106	
電気仕様					
形式		無励磁作動型			
保持力[N]		294	421	519	
消費電力[W]		5			
定格電圧[V]		DC24±10%			
対応海外規格		CEマーキング			

※1 ( )内の加減速度時の搬送質量の最大値です。  
※2 垂直搬送質量は、ガイド質量を考慮しておりません。  
垂直搬送質量に[ガイド質量]を加算し、ホームページWEBカタログLEYシリーズの「速度-垂直搬送質量グラフ」をご参照ください。  
※3 その他注意事項につきましては、ホームページWEBカタログLEYシリーズをご参照ください。

ガイド駆動部質量

ストローク	質量[kg]		
	25	35	40
30	0.9	1.6	3.1
50	1	1.8	3.3

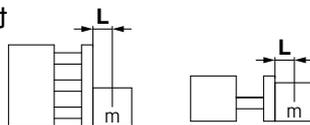
垂直取付



サイズ	偏心距離: L [mm]	質量[kg]			
		10	50	100	200
25	負荷質量 [kg]	30	30	21.9	10.9
32		43	43	36	18
40		53	53	49.2	25

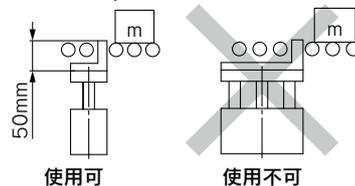
※負荷質量はストロークに応じたガイド質量を減算してください。

水平取付



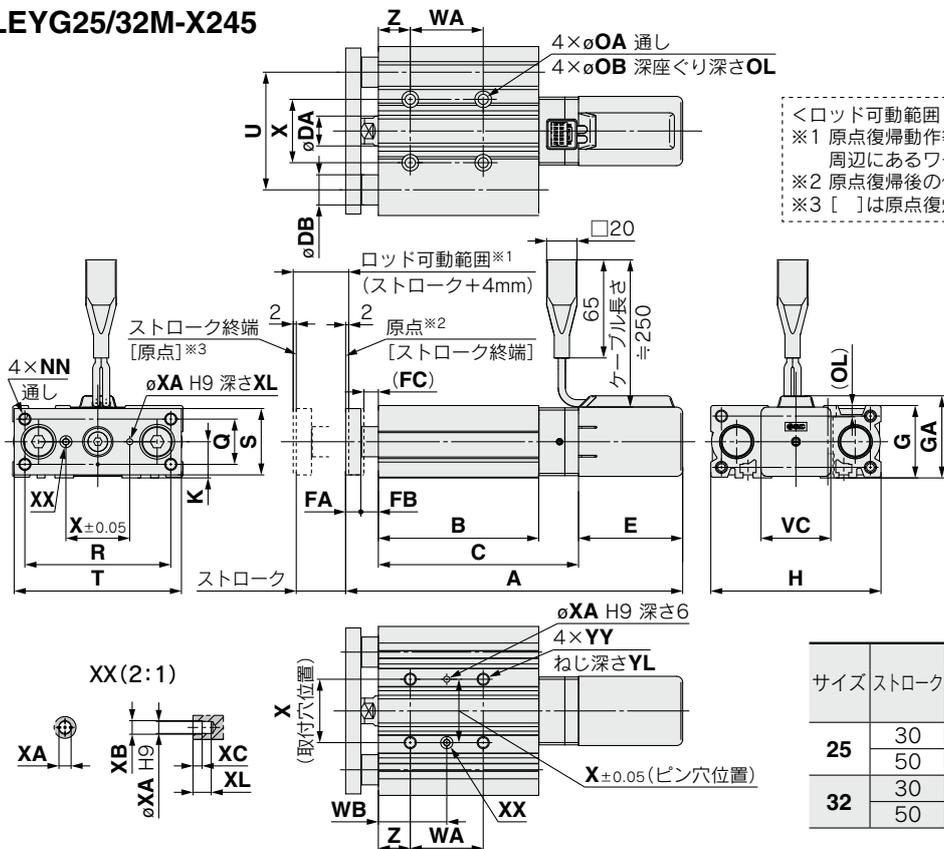
サイズ	ストローク[mm]	負荷質量[kg]	
		30	50
25	L=50mm	12.7	11.1
	L=100mm	9.5	8.5
32	L=50mm	19.1	16.7
	L=100mm	14.4	12.9
40	L=50mm	22.5	19.9
	L=100mm	17.2	15.5

ストップ方向



外形寸法図

LEYG25/32M-X245



<ロッド可動範囲>  
 ※1 原点復帰動作等により、ロッドが可動する範囲です。  
 周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。  
 ※2 原点復帰後の位置です。  
 ※3 [ ]は原点復帰方向を変更した場合です。

サイズ	DA	DB	FA	FB	FC	G	GA	H
25	20	20	10	11.5	9.5	48	54.45	112
32	25	25	12	15.5	13.5	64	69.45	148

サイズ	K	NN	OA	OB	OL	Q	R
25	24	M8 $\times$ 1.25	6.7	11	7.5	30	96
32	32	M10 $\times$ 1.5	8.6	14	9	40	130

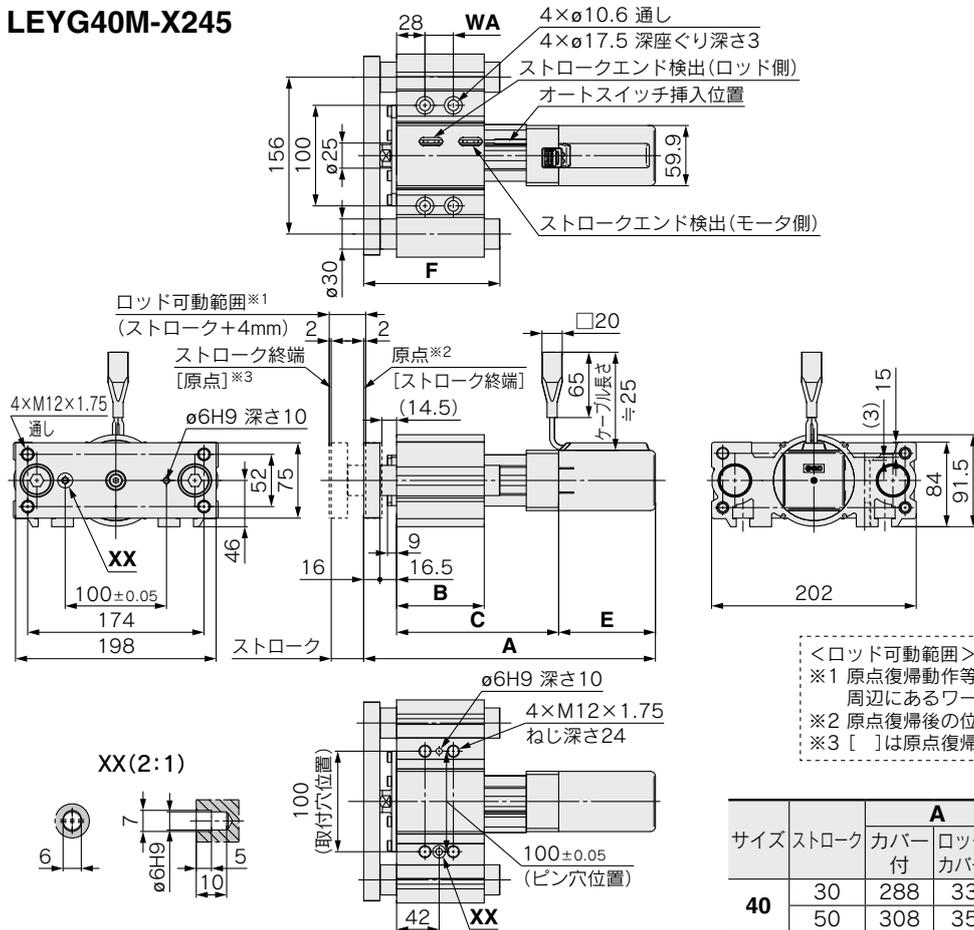
サイズ	S	T	U	VC	WA	WB	X
25	44	110	78	45.9	48	45	42
32	60	146	110	59.9	48	48	66

サイズ	XA	XB	XC	XL	YY	YL	Z
25	4	4.5	3	6	M8 $\times$ 1.25	16	21
32	5	6	4	8	M10 $\times$ 1.5	20	24

サイズ	ストローク	A		B	C	E	
		カバー付	ロック・カバー付			カバー付	ロック・カバー付
25	30	221.7	262.2	105.5	131.7	68.5	109
	50	241.7	282.2	125.5	151.7		
32	30	243.2	286.2	110	139.2	73.5	116.5
	50	263.2	306.2	130	159.2		

LEYG40M-X245

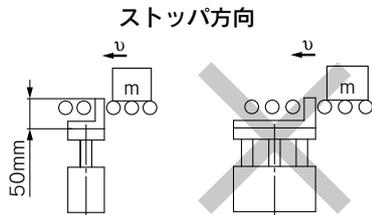


<ロッド可動範囲>  
 ※1 原点復帰動作等により、ロッドが可動する範囲です。  
 周辺にあるワーク・設備等と干渉しないようにご注意ください。  
 ※2 原点復帰後の位置です。  
 ※3 [ ]は原点復帰方向を変更した場合です。

サイズ	ストローク	A		B	C	WA	E		F
		カバー付	ロック・カバー付				カバー付	ロック・カバー付	
40	30	288	331	86.5	160	28	95.5	138.5	134.5
	50	308	351	106.5	180	52			154.5

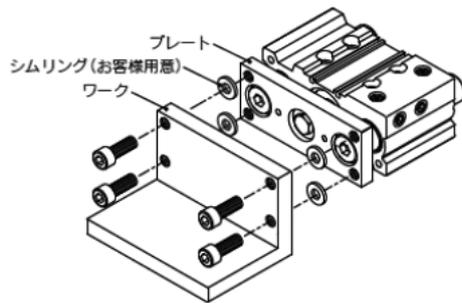
**⚠ 注意**

①ガイド直列方向へのワーク衝突は使用できません。



②製作可能ストロークは、30～300mmです。30、50ストローク以外は別途お問合せください。ストッパとして使用する場合は50ストローク以下を選定してください。

③取付面の平面度は、0.02mm以下にしてください。プレートに取付けるワーク、金具などの平面度が悪いと、摺動抵抗の増加などの原因となります。なお、平面度：0.02以下の確保が困難な場合には、プレートとワーク取付面の間に薄いシムリング（お客様用意）を装着することで、摺動抵抗の増加を防ぐことが可能な場合があります。



④ピストンロッド、ガイドロッドの摺動部には、傷や打痕などをつけないでください。作動不良の原因となります。

⑤ボディ、プレートの取付面には、傷や打痕などをつけないでください。取付面の平面度が悪くなり、摺動抵抗の増加などの原因となります。

⑥横荷動がかかった状態でのアクチュエータの作動は避けてください。コンベアと搬送物との間に発生する摩擦力によりアクチュエータが作動しないことがあります。

その他、本製品に関連し個別の契約もしくは製品納入仕様書の取交しが無いものは、当社のカタログ中に記載された「安全上のご注意」が適用されます。詳しくは、当社営業拠点に確認してください。