

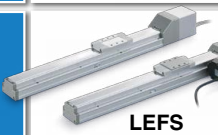
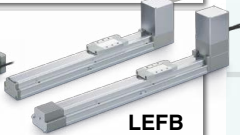

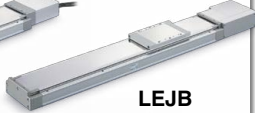

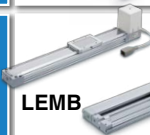
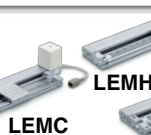
















タイプ別バリエーション LE□ Series

| シリーズ | |
|-----------|--|
| スライダ | 高剛性・高精度 LEKFS Series  |
| | 高タクト LEFS□F Series  |
| | LEF Series LEFS  LEFB  |
| | 高剛性 LEJ Series LEJS(-M)  LEJB  |
| | ガイドロッド LEL Series  |
| | 薄形 LEM Series LEMB  LEMC  LEMHT  |
| ロッド | LEY Series  |
| | ガイド付 LEYG Series  |
| スライドテーブル | 高精度 LESYH Series  |
| | 薄形／高剛性 LES/LESH Series LES  LESH  |
| ミニチュア | LEP Series LEPY  LEPS  |
| ロータリーテーブル | LER Series LER  LER-1  |
| グリッパ | LEH Series LEHZ  LEHZJ  LEHF  LEHS  |

| 駆動方式 | | | | | | | | |
|------|-----|---|------------------|---|---|----|----|----|
| ねじ | | ボールねじ | ベルト | 6 | 8 | 10 | 16 | 20 |
| ボール | すべり | | | | | | | |
| | | ストローク ~600mm | | | | | | |
| | | ストローク ~1200mm | | | | | | |
| | | ストローク ~1200mm | ストローク ~3000mm | | | | | |
| | | ストローク LEJS ~1500mm LEJS-M ~1790mm | ストローク ~3000mm | | | | | |
| | | | ストローク ~1000mm | | | | | |
| | | | ストローク ~2000mm | | | | | |
| | | ストローク ~800mm | | | | | | |
| | | ストローク ~300mm | | | | | | |
| | | | ストローク ~150mm | | | | | |
| | | ストローク ~150mm | | | | | | |
| | | ストローク ~75mm | | | | | | |
| | | ウォームギア | | | | | | |
| | | | | | | | | |

| サイズ | | | | | | | 対応モータ | | | | | 耐環境 | | | ページ |
|-----|----|----|----|----|----|-----|--------------------------------------|----------------------------|-----------------------|-----------|-----------|---------------|---------------|--|-------|
| 25 | 30 | 32 | 40 | 50 | 63 | 100 | バッテリーレス アップ (ステップモータ DC24V) | ステップ モータ (サーボ DC24V) | サーボ モータ (DC24V) | AC サーボ | モータ レス | 二次電池 P.880 | クリーン P.880 | 防塵防滴 P.880 | |
| ● | | ● | ● | | | | ● | | | | | | | | P.40 |
| ● | | ● | ● | | | | | ● | | | | | | | P.72 |
| ● | | ● | ● | | | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ★ (エアバージ) | P.94 |
| | | ● | | | ● | ● | | | | ● | ● | ● | ● | ★ (エアバージ) | P.282 |
| ● | | | | | | | | ● | | | | | | | P.338 |
| ● | ● | | | | | | | ● | | | | | | | P.358 |
| ● | ● | ● | | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | IP65相当/ IP67相当: -X7,-X8 (サイズ25, 32,40のみ) | P.412 |
| ● | ● | ● | | | | | ● | ● | ● | ● | ● | | | IP65相当:-X5, LEY63-P (サイズ25, 32,63のみ) | P.412 |
| ● | | | | | | | ● | | | ● | ● | | ★ | | P.580 |
| ● | | | | | | | ● | ● | ● | | | | | | P.634 |
| | | | | | | | ● | ● | ● | | | | | | P.736 |
| | ● | | | ● | | | ● | ● | ● | | | | ★ | ★ (エアバージ) | P.766 |
| ● | ● | ● | | | | | ● | ● | | | | | ★ | LEHZJ/ IP50相当 | P.804 |



★…特注品対応になりますので、当社にご確認ください。 ●…中間サポート対応 (LEJS63のみ)

モータ別バリエーション

バッテリーレス アブソ(ステップモータ DC24V)

| タイプ | | 高剛性 高精度 スライダ | スライダ | | ロッド | | スライドテーブル | | |
|---------------------------|----------|--------------------|--------|-------|------------------------------------|------------------------------------|--|--------------|--------------------|
| シリーズ | | LEKFS | LEFS | LEFB | LEY | LEYG | 高精度 タイプ LESYH | 薄形タイプ LES | 高剛性 タイプ LESH |
| 駆動方式 | | ボールねじ | ボールねじ | ベルト | ボールねじ +ベルト (ストレート: ボールねじ) | ボールねじ +ベルト (ストレート: ボールねじ) | ボールねじ/ LESYH□D ボールねじ+ ベルト/ LESYH□(R,L) | — | — |
| 最高速度 ^{注)} [mm/s] | | 1200 | 1200 | 1500 | 500 | 500 | 400 | 400 | 400 |
| 繰返し位置決め精度[mm] | | ±0.01 | ±0.015 | ±0.08 | ±0.02 | ±0.02 | ±0.01 | ±0.05 | ±0.05 |
| 駆動モータ | ステップモータ | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| サイズ | 8 | | | | | | ● | | |
| | 16 | | ● | ● | ● | ● | ● | | |
| | 25 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | 32 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | |
| | 40 | ● | ● | | ● | ● | | | |
| 最大可搬 質量[kg] ()内は垂直 | 8 | | | | | | 2(6) | | |
| | 16 | | 15(4) | 1 | 35(8) | 35(7.5) | 8(12) | | |
| | 25 | 30(15) | 30(15) | 10 | 70(30) | 70(29) | 12(20) | 5(5) | 12(4) |
| | 32 | 50(20) | 50(20) | 19 | 80(43) | 80(41) | | | |
| | 40 | 65(23) | 65(23) | | 90(53) | 90(51) | | | |
| 最大 押当て推力 [N] | 8 | | | | | | 138 | | |
| | 16 | | | | 141 | 141 | 348 | | |
| | 25 | | | | 452 | 452 | 420 | 180 | 180 |
| | 32 | | | | 707 | 707 | | | |
| | 40 | | | | 1058 | 1058 | | | |
| 最大ストローク[mm] | | 600 | 1200 | 2000 | 500 | 300 | 150 | 150 | 150 |
| オートスイッチ取付 | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | |
| 適用 コントローラ | JXC51/61 | パラレルI/O | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | JXCE□ | EtherCAT | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | JXC91 | EtherNet/IP | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | JXCP1 | PROFINET | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | JXCD1 | DeviceNet | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | JXCL□ | IO-Link | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | JXCM1 | CC-Link | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| ページ | | P.53 | P.139 | P.217 | P.447 | P.533 | P.603 | P.659 | P.705 |

注) コントローラ/ドライバ種類、搬送質量、速度、仕様により数値が変動します。
 詳細は各アクチュエータの「速度-搬送質量グラフ(目安)」「動的許容モーメント」「仕様表」を確認してください。

| タイプ | | | ロータリテーブル | グリッパ |
|--------------------------------|----------|-----------------------|--|--|
| シリーズ | | | LER  | LEHF  |
| 最高速度 ^{注1)} | | | 420[°/s] | 100[mm/s] |
| 繰返し位置決め精度 | | | ±0.05[°](±0.03[°]) ^{注3)} | ±0.1(片側)[mm] |
| 駆動モータ | ステップモータ | | ● | ● |
| サイズ | 32 | | | ● |
| | 40 | | | ● |
| | 50 | ● | | |
| 最大慣性モーメント [kg・m ²] | サイズ | 50 | 0.13 | |
| 最大回転トルク [N・m] | サイズ | 50 | 10 | |
| 揺動角度[°] | | | 320 | |
| 最大把持力 [N] | サイズ | 32 | | 120 |
| | | 40 | | 180 |
| 最大把持ストローク [mm] | サイズ | 32 | | 32(64) ^{注2)} |
| | | 40 | | 40(80) ^{注2)} |
| オートスイッチ取付 | | | ● | ● |
| 適用 コントローラ | JXC51/61 | パラレルI/O | ● | ● |
| | JXCE□ | EtherCAT [®] | ● | ● |
| | JXC91 | EtherNet/IP | ● | ● |
| | JXCP1 | PROFINET [®] | ● | ● |
| | JXCD1 | DeviceNet | ● | ● |
| | JXCL□ | IO-Link | ● | ● |
| | JXCM1 | CC-Link | ● | ● |
| ページ | | | P.779 | P.849 |

注1) コントローラ/ドライバ種類、搬送質量、速度、仕様により数値が変動します。

詳細は各アクチュエータの「速度-搬送質量グラフ(目安)」「動的許容モーメント」「仕様表」を確認してください。

注2) ()は、ロングストローク仕様の場合

注3) ()は、テーブル精度：高精度形の場合

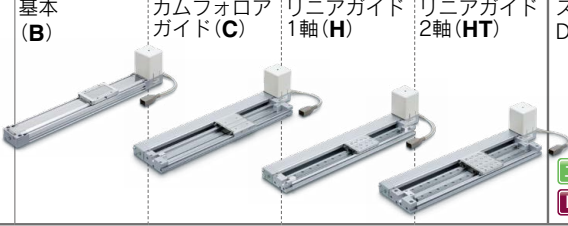


モータ別バリエーション

インクリメンタル(ステップモータ DC24V)

インクリメンタル(サーボモータ DC24V)

| タイプ | | スライダ | | | | | | | |
|----------------------------|-------------------------------------|------------------|--------|-------|------------|----------------|------|---|--|
| シリーズ | | 高タクト対応 LEFS□F | LEFS | LEFB | LEL | | | | |
| | | | | | すべり (M) | ボールプッシュ (L) | | | |
| | | | | | | | | | |
| 駆動方式 | | ボールねじ | ボールねじ | ボールねじ | ベルト | | ベルト | | |
| 最高速度 ^{注1)} [mm/s] | | 1500 | 1200 | 1200 | 2000 | 500 | 1000 | | |
| 繰返し位置決め精度[mm] | | ±0.015 | ±0.015 | | ±0.08 | ±0.08 | | | |
| 駆動モータ | ステップモータ | ● | ● | | ● | ● | ● | ● | |
| | DCサーボモータ | | | ● | | ● | | | |
| サイズ | 16 | ● | ● | ● | ● | ● | | | |
| | 25 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | 32 | ● | ● | | ● | | | | |
| | 40 | ● | ● | | | | | | |
| | 63 | | | | | | | | |
| 最大可搬 質量[kg] ()内は垂直 | 16 | 20(6) | 15(4) | 10(4) | 1 | 1 | | | |
| | 25 | 40(15) | 30(15) | 18(5) | 10 | 2 | 3 | 5 | |
| | 32 | 68(18) | 50(20) | | 19 | | | | |
| | 40 | 75(25) | 65(23) | | | | | | |
| | 63 | | | | | | | | |
| 最大 押当て推力 [N] | 16 | | | | | | | | |
| | 25 | | | | | | | | |
| | 32 | | | | | | | | |
| | 40 | | | | | | | | |
| | 63 | | | | | | | | |
| 最大ストローク[mm] | | 1200 | 1200 | | 2000 | 1000 | | | |
| オートスイッチ取付 | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| 適用 コントローラ | JXC51/61 | | ● | | ● | | ● | ● | |
| | JXC5H/6H | ● | | | | | | | |
| | JXCE1/91/P1/D1/L1/M1 JXCEF/JXCLF | | ● | | ● | | ● | ● | |
| | JXCEH/9H/PH | ● | | | | | | | |
| | LECA6 | | | ● | | ● | | | |
| | LECP1 | | ● | | ● | | ● | ● | |
| | LECP2 | | | | | | | | |
| | LECPA | | ● | | ● | | | | |
| | JXC73/83 | | ● | | ● | | | | |
| | JXC92 | | ● | | ● | | | | |
| JXC93 | | ● | | ● | | | | | |
| ページ | | P.83 | P.161 | | P.227 | P.347 | | | |

注1) コントローラ/ドライバ種類、搬送質量、速度、仕様により数値が変動します。詳細は各アクチュエータの「速度-搬送質量グラフ(目安)」「動的許容モーメント」「仕様表」を確認してください。

| | | | | | ロッド | | | | タイプ | | |
|--|---------------|---------------|----------------|---------------|---|---------------|--|---------|---------------------------|-------|---------------------|
| LEM | | | | | LEY | | LEYG | | シリーズ | | |
| 基本 (B) | カムフォロアガイド (C) | リニアガイド 1軸 (H) | リニアガイド 2軸 (HT) | ステップ/DCサーボモータ | | ステップ/DCサーボモータ | | | | | |
|  | | | | |  | |  | | | | |
| ベルト | | | | | ボールねじ+ベルト (ストレート:ボールねじ) | | ボールねじ+ベルト (ストレート:ボールねじ) | | 駆動方式 | | |
| 1000 | | 2000 | | | 500 | | 500 | | 最高速度 ^{注)} [mm/s] | | |
| ±0.08 | | | | | ±0.02 | | ±0.02 | | 繰返し位置決め精度 [mm] | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ステップモータ | 駆動モータ | |
| | | | | | ● | | ● | ● | DCサーボモータ | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | 16 | サイズ | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | 25 | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | 32 | | |
| | | | | | ● | ● | ● | ● | 40 | | |
| | | | | | | | | | 63 | | |
| | | | | | 35(8) | 12(8) | 35(7.5) | 12(7.5) | 16 | サイズ | 最大可搬質量 [kg] ()内は垂直 |
| 6 | 10 | 10 | 10 | 70(30) | 30(12) | 70(29) | 30(11) | 25 | | | |
| 11 | 20 | 20 | 20 | 80(43) | | 80(41) | | 32 | | | |
| | | | | 90(53) | | 90(51) | | 40 | | | |
| | | | | | | | | | 63 | | |
| | | | | | 141 | 111 | 141 | 141 | 16 | サイズ | 最大押当て推力 [N] |
| | | | | | 452 | 130 | 452 | 452 | 25 | | |
| | | | | | 707 | | 707 | | 32 | | |
| | | | | | 1058 | | 1058 | | 40 | | |
| | | | | | | | | | 63 | | |
| 2000 | | 1500 | | | 500 | | 300 | | 最大ストローク [mm] | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | オートスイッチ取付 | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | JXC51/61 | | |
| | | | | | | | | | JXC5H/6H | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | JXCE1/91/P1/D1/L1/M1 | | |
| | | | | | | | | | JXCEF/JXCCLF | | |
| | | | | | | | | | JXCEH/9H/PH | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LECA6 | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LECP1 | | |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LECP2 | | |
| | | | | | ● | ● | ● | ● | LECPA | | |
| | | | | | ● | ● | ● | ● | JXC73/83 | | |
| | | | | | ● | ● | ● | ● | JXC92 | | |
| | | | | | ● | ● | ● | ● | JXC93 | | |
| P.371 | P.381 | P.391 | | | P.459 | | P.545 | | ページ | | |






モータ別バリエーション

インクリメンタル(ステップモータ DC24V)

インクリメンタル(サーボモータ DC24V)

| タイプ | | スライドテーブル | | | | ミニチュア | |
|----------------------------|----------------------------------|--------------|----------------|----------------|-----------------|--------|--------|
| シリーズ | | 薄形タイプ LES | 高剛性タイプ LESH | ロッドタイプ LEPY | テーブルタイプ LEPS | | |
| 最高速度 ^{注)} [mm/s] | | 400 | | 350 | | 350 | |
| 繰返し位置決め精度 [mm] | | ±0.05 | | ±0.05 | | ±0.05 | |
| 駆動 モータ | ステップモータ | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | DCサーボモータ | | ● | ● | | ● | |
| サイズ | 6 | | | | | ● | ● |
| | 8 | ● | ● | ● | ● | | |
| | 10 | | | | | ● | ● |
| | 16 | ● | ● | ● | ● | | |
| | 25 | ● | ● | ● | ● | | |
| 最大可搬 質量 [kg] ()内は垂直 | 6 | | | | | 2(0.5) | 1(0.5) |
| | 8 | 1(0.5) | 1(1) | 2(0.5) | 2(0.5) | | |
| | 10 | | | | | 6(1.5) | 2(1.5) |
| | 16 | 3(3) | 3(3) | 8(2) | 5(2) | | |
| | 25 | 5(5) | 5(4) | 12(4) | 6(2.5) | | |
| 最大押当て 推力 [N] | 6 | | | | | 20 | 20 |
| | 8 | 15 | 11 | 15 | 11 | | |
| | 10 | | | | | 50 | 50 |
| | 16 | 55 | 35 | 55 | 35 | | |
| | 25 | 180 | 62 | 180 | 62 | | |
| 最大ストローク [mm] | | 150 | | 150 | | 75 | |
| オートスイッチ取付 | | | | | | | |
| 適用 コントローラ | JXC51/61 | ● | | ● | | ● | ● |
| | JXCE1/91/P1/D1/L1 JXCEF/JXCLF | ● | | ● | | ● | ● |
| | JXC73/83 | ● | | ● | | ● | ● |
| | JXC92 | ● | | ● | | ● | ● |
| | JXC93 | ● | | ● | | ● | ● |
| | LECA6 | | ● | | ● | | |
| | LECP1 | ● | | ● | | ● | ● |
| | LECPA | ● | | ● | | ● | ● |
| ページ | | P.669 | | P.715 | | P.745 | |
| | | | | | | P.757 | |

注) コントローラ/ドライバ種類、搬送質量、速度、仕様により数値が変動します。
 詳細は各アクチュエータの「速度-搬送質量グラフ(目安)」「動的許容モーメント」「仕様表」を確認してください。

| タイプ | | ロータリテーブル | グリッパ | | | | |
|---------------------------------------|----------------------------------|---|---|---|---|---|-----|
| | | LER | LEHZ (2爪) | ダストカバー付 LEHZJ (2爪) | LEHF (2爪) | LEHS (3爪) | |
| シリーズ | |  |  |  IP50相当 |  |  | |
| 最高速度 ^{注1)} [mm/s] | | 420 [°/s] | 120 [mm/s] | 100 [mm/s] | 100 [mm/s] | 120 [mm/s] | |
| 繰返し位置決め精度 | | ±0.05 [°] (±0.03 [°]) ^{注3)} | ±0.05 (片側) [mm] | ±0.05 (片側) [mm] | ±0.1 (片側) [mm] | ±0.05 (半径) [mm] | |
| 駆動 モータ | ステップモータ | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | DCサーボモータ | | | | | | |
| サイズ | 10 | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | 16 | | ● | ● | | | |
| | 20 | | ● | ● | ● | ● | |
| | 25 | | ● | ● | | | |
| | 30 | ● | | | | | |
| | 32 | | ● | | ● | ● | |
| | 40 | | ● | | ● | ● | |
| | 50 | ● | | | | | |
| 最大慣性 モーメント [kg・m ²] | サイズ | 10 | 0.004 | | | | |
| | 30 | 0.035 | | | | | |
| | 50 | 0.13 | | | | | |
| 最大回転 トルク [N・m] | サイズ | 10 | 0.32 | | | | |
| | 30 | 1.2 | | | | | |
| | 50 | 10 | | | | | |
| 揺動角度 [°] | | 310/320/ 360 (連続回転) | | | | | |
| 最大把持力 [N] | サイズ | 10 | | 14 | 14 | 7 | 5.5 |
| | | 16 | | 14 | 14 | | |
| | | 20 | | 40 | 40 | 28 | 22 |
| | | 25 | | 40 | 40 | | |
| | | 32 | | 130 | | 120 | 90 |
| | | 40 | | 210 | | 180 | 130 |
| 最大把持 ストローク [mm] | サイズ | 10 | | 4 | 4 | 16 (32) ^{注2)} | 4 |
| | | 16 | | 6 | 6 | | |
| | | 20 | | 10 | 10 | 24 (48) ^{注2)} | 6 |
| | | 25 | | 14 | 14 | | |
| | | 32 | | 22 | | 32 (64) ^{注2)} | 8 |
| | | 40 | | 30 | | 40 (80) ^{注2)} | 12 |
| 適用 コントローラ | JXC51/61 | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | JXCE1/91/P1/D1/L1 JXCEF/JXCLF | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | JXC73/83 | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | JXC92 | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | JXC93 | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | LECP1 | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | LECPA | ● | ● | ● | ● | ● | |
| オートスイッチ取付 | | | | | | | |
| ページ | | P.785 | P.817 | P.833 | P.855 | P.867 | |

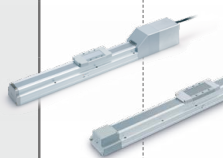
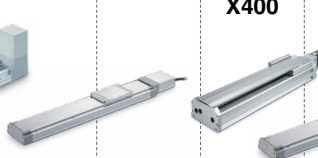

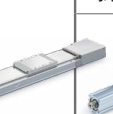
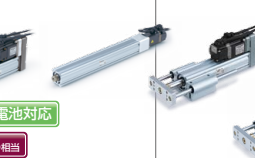

注1) コントローラ/ドライバ種類、搬送質量、速度、仕様により数値が変動します。
 詳細は各アクチュエータの「特性グラフ」・「仕様表」を確認してください。

注2) ()は、ロングストローク仕様の場合

注3) ()は、テーブル精度：高精度形の場合

モータ別バリエーション

ACサーボモータ

| タイプ | スライダ | | | | | | ロッド | | | | スライド テーブル | |
|----------------------------|---|------------|---|------------|---|--|---------------|---|---------------|---|--------------|---------|
| | LEFS | LEFB | LEJS | LEJS-M | LEJS- X400 | LEJB | LEY | | LEYG | | 高精度 LESYH | |
| シリーズ |  | |  | |  |  | |  | |  | | |
| | 二次電池対応 クリーン仕様 | | 二次電池対応 クリーン仕様 | | | 二次電池対応 IP65相当 | | | | | | |
| 駆動方式 | ボールねじ | ベルト | ボールねじ | | | ベルト | ボールねじ +ベルト | ボールねじ | ボールねじ +ベルト | ボールねじ | | |
| 最高速度 [mm/s] | 1500 | 2000 | 1800 | | | 2300 | 3000 | 1200 | 1000 | 1200 | 1000 | 400 |
| 繰返し位置決め精度 [mm] | ±0.01 | ±0.06 | ±0.01 | | | ±0.04 | ±0.02 | | ±0.02 | | ±0.01 | |
| 駆動モータ | ACサーボモータ | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| サイズ | 16 | | | | | | | | | | | ● |
| | 25 | ● | ● | | | | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | 32 | ● | ● | | | | ● | ● | ● | ● | | |
| | 40 | ● | ● | ● | | | ● | | | | | |
| | 63 | | | ● | ● | | ● | ● | ● | | | |
| | 100 | | | | | ● | | | ● | | | |
| 最大可搬 質量 [kg] ()内は垂直 | サイズ | 16 | | | | | | | | | | 8(12) |
| | | 25 | 20(15) | 5 | | | | 50(30) | 50(30) | 50(29) | 50(29) | 20(385) |
| | | 32 | 45(20) | 15 | | | | 60(37) | 60(46) | 60(35) | 60(44) | |
| | | 40 | 60(30) | 25 | 55(10) | | 20 | | | | | |
| | | 63 | | | 85(20) | 85(20) | 30 | 200(115) | 80(72) | | | |
| | | 100 | | | | | 400(80) | | 1200(200) | | | |
| 最大 押当て推力 [N] | サイズ | 16 | | | | | | | | | | 255 |
| | | 25 | | | | | | 485 | 485 | 485 | 485 | 385 |
| | | 32 | | | | | | 588 | 736 | 588 | 736 | |
| | | 40 | | | | | | | | | | |
| | | 63 | | | | | | 3343 | 1910 | | | |
| | | 100 | | | | | | | 12000 | | | |
| 最大ストローク [mm] | 1200 | 3000 | 1500 | 1790 | 1500 | 3000 | 800 | 1000 | 300 | | | |
| オートスイッチ取付 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| 適用 コント ローラ | LECSA | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | LECSB-T | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | LECSC-T | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | LECSS-T | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | LECYM | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | LECYU | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| ページ | P.182, 198 | P.238, 254 | P.305, 318 | P.310, 322 | P.313 | P.323, 328 | P.473, 489 | | P.559, 567 | | P.611, 619 | |










モータ別バリエーション

モータレス

| タイプ | | スライダ | | | | | ロッド | | | | スライドテーブル | | |
|-------------------------|---------------------------|---------|---------|---------|---------|-----------|-----------|----------|---------|-----------|----------|---------|--------|
| | | LEFS | LEFB | LEJS | LEJS-M | LEJS-X400 | LEY | | LEYG | | LESYH | | |
| シリーズ | | | | | | | | | | | | | |
| 駆動方式 | | ボールねじ | ベルト | ボールねじ | ボールねじ | ボールねじ | ボールねじ+ベルト | ボールねじ | ボールねじ | ボールねじ+ベルト | ボールねじ | ボールねじ | |
| 最高速度 [mm/s] | | 1500 | 2000 | 1800 | 1800 | 2300 | 1200 | 1000 | 500 | 1200 | 1000 | 400 | |
| 繰返し位置決め精度 [mm] | | ±0.01 | ±0.06 | ±0.01 | ±0.01 | ±0.01 | ±0.02 | | ±0.02 | | ±0.01 | | |
| サイズ | | 16 | | | | | | | | | | ● | |
| | | 25 | ● | ● | | | ● | ● | | ● | ● | ● | |
| | | 32 | ● | ● | | | | ● | ● | | ● | ● | |
| | | 40 | ● | ● | ● | | | | | | | | |
| | | 63 | | | ● | ● | | ● | ● | | | | |
| | | 100 | | | | | ● | | | ● | | | |
| 最大可搬質量 [kg] ()内は垂直 | サイズ | 16 | | | | | | | | | | 8(12) | |
| | | 25 | 20(15) | 5 | | | | 50(30) | 50(30) | | 50(29) | 50(29) | 12(20) |
| | | 32 | 45(20) | 15 | | | | 60(37) | 60(46) | | 60(35) | 60(44) | |
| | | 40 | 60(30) | 25 | 55(10) | | | | | | | | |
| | | 63 | | | 85(20) | 85(20) | | 200(115) | 80(72) | | | | |
| | | 100 | | | | | 400(80) | | | 1200(200) | | | |
| 最大押当て推力 [N] | サイズ | 16 | | | | | | | | | | 255 | |
| | | 25 | | | | | | 485 | 485 | | 485 | 485 | 385 |
| | | 32 | | | | | | 588 | 736 | | 588 | 736 | |
| | | 40 | | | | | | | | | | | |
| | | 63 | | | | | | 3343 | 1910 | 12000 | | | |
| 最大ストローク [mm] | | 1200 | 3000 | 1500 | 1790 | 1500 | 500 | 800 | 1000 | 300 | 300 | 150 | |
| 基準モータ仕様 | モータ形状 [mm] | □40/□60 | □40/□60 | □40/□60 | □40/□60 | □80 | □40/□60 | □80 | □40/□60 | □80 | □40/□60 | □40/□60 | |
| | 定格出力容量 [W] | 100~400 | 100~400 | 100~200 | 100~200 | 750 | 100~400 | 750 | 100~200 | 750 | 100~200 | 100~200 | |
| オートスイッチ取付 | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| 適用モータメーカー | 三菱電機(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | (株)安川電機 | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | 山洋電気(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | オムロン(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | パナソニック(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | ファナック(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | 日本電産サンキョー(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | (株)キーエンス | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | 富士電機(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | ミネベアミツミ(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | シナノケンシ(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | オリエンタルモーター(株) | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | FASTECH Co.,Ltd. | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | Rockwell Automation, Inc. | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| | Beckhoff Automation GmbH | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | |
| Siemens AG | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | |
| Delta Electronics, Inc. | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | |
| ANCA Motion | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | |
| ページ | | P.1153 | P.1177 | P.1213 | P.1217 | P.1219 | P.1239 | | P.1259 | | P.1289 | | |

| シリーズ | | JXC51/61 | JXC5H/6H | JXC□1 JXCEF/JXCLF | JXC□H | LECA6 | LECP1 | LECP2 | LECPA |
|-------------------|--------------------------------|----------|----------|--|--------------------------------------|--------|--------|--------|-------|
| 駆動 モータ | バッテリーレス アブソ (ステップモータ DC24V) | ● | | ● | | | | | |
| | ステップモータ (サーボ DC24V) | ● | ● | ● | ● | | ● | ● | ● |
| | サーボモータ (DC24V) | | | | | ● | | | |
| | ACサーボモータ | | | | | | | | |
| エンコーダ | インクリメンタル | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● |
| | アブソリュート | | ● | | | | | | |
| 制御方式 | パラレルI/O | 64点 | 64点 | | | 64点 | 14点 | 14点 | |
| | パルス列 | | | | | | | | ● |
| | 数値指示 (シリアル通信) | | | ● | | | | | |
| 機能 | 多軸制御 | | | | | | | | |
| | ネットワーク 対応 | | | EtherCAT ^{注)} EtherNet/IP™ PROFINET DeviceNet® IO-Link ^{注)} CC-Link | EtherCAT EtherNet/IP™ PROFINET | | | | |
| | PC セットアップ グラフ/モニタ | ● | ● | ● | ● | ● | | | ● |
| | ストローク学習 | | | | | | | ● | |
| 適用 アクチュ エータ | LEKFS | | ● | | ● | | | | |
| | LEFS□F | | ● | | ● | | | | |
| | LEFS | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | LEFB | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | LEJS | | | | | | | | |
| | LEJB | | | | | | | | |
| | LEL25M/L | ● | | ● | | | ● | | |
| | LEMB/C/H/HT | ● | | ● | | | ● | ● | |
| | LEY | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | LEYG | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | LESYH | | ● | | ● | | | | |
| | LES | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | LESH | ● | ● | ● | ● | ● | ● | | ● |
| | LEPY | ● | | ● | | | ● | | ● |
| | LEPS | ● | | ● | | | ● | | ● |
| | LER | ● | ● | ● | ● | | ● | | ● |
| | LEHZ | ● | | ● | | | ● | | ● |
| LEHZJ | ● | | ● | | | ● | | ● | |
| LEHF | ● | ● | ● | ● | | ● | | ● | |
| LEHS | ● | | ● | | | ● | | ● | |
| ページ | P.1017 | P.1024 | P.1063 | P.1071 | P.1031 | P.1042 | P.1051 | P.1057 | |

注) 安全機能STO対応品JXCEFはEtherCAT、JXCLFはIO-Linkのみ

| JXC92 | JXC73/83 | JXC93 | LECSA | LECSB-T | LECSC-T | LECSS-T | LECYM | LECYU | シリーズ |
|---|---|---|---|---|---|---|--|---|--------------------------------|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  | |
| | | | | | | | | | バッテリーレス アプソ (ステップモータ DC24V) |
| ● | ● | ● | | | | | | | ステップモータ (サーボ DC24V) |
| | | | | | | | | | サーボモータ (DC24V) |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ACサーボモータ |
| | | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | インクリメンタル アプソリュート |
| | 2048点 | | 7点 | 255点 | 255点 | | | | エンコーダ |
| | | | ● | ● | | | | | パラレルI/O |
| ● | | ● | | | ● | ● | ● | ● | パルス列 |
| 3軸 | 4軸 | 4軸 | | | | | | | 数値指示 (シリアル通信) |
| EtherNet/IP™ | | EtherNet/IP™ | | | CC-Link Ver1.10 | SSCNETⅢ/H | MECHATRO LINK-II | MECHATRO LINK-Ⅲ | 多軸制御 |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ネットワーク 対応 |
| | | | | | | | | | 機能 |
| | | | | | | | | | PC セットアップ グラフ/モータ |
| | | | | | | | | | ストローク学習 |
| | | | | | | | | | LEKFS |
| | | | | | | | | | LEFS□F |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LEFS |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LEFB |
| | | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LEJS |
| | | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LEJB |
| | | | | | | | | | LEL25M/L |
| | | | | | | | | | LEMB/C/H/HT |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LEY |
| ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LEYG |
| | | | ● | ● | ● | ● | ● | ● | LESYH |
| ● | ● | ● | | | | | | | LES |
| ● | ● | ● | | | | | | | LESH |
| ● | ● | ● | | | | | | | LEPY |
| ● | ● | ● | | | | | | | LEPS |
| ● | ● | ● | | | | | | | LER |
| ● | ● | ● | | | | | | | LEHZ |
| ● | ● | ● | | | | | | | LEHZJ |
| ● | ● | ● | | | | | | | LEHF |
| ● | ● | ● | | | | | | | LEHS |
| P.1079 | P.1081 | | | | P.1109 | | | P.1128 | ページ |

■商標に関して

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.

DeviceNet® is a registered trademark of ODVA, Inc.

EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.